PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

04-008341

(43)Date of publication of application: 13.01.1992

(51)Int.CI.

A61B 1/00 G02B 23/24

(21)Application number: 02-109696

(71)Applicant: OLYMPUS OPTICAL CO LTD

(22)Date of filing:

25.04.1990

(72)Inventor: TAKEHATA SAKAE

UEDA YASUHIRO ADACHI HIDEYUKI YAMAGUCHI TATSUYA NAKAMURA TAKEAKI **GOTANDA SHOICHI**

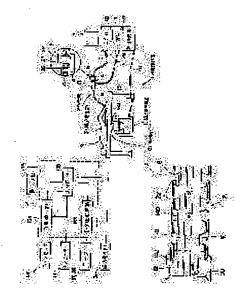
HAYASHI MASAAKI

(54) INSERTING DEVICE INTO TESTEE BODY

(57)Abstract:

PURPOSE: To detect a position of an insertion part without radiation exposure by providing a magnetic field detecting means, which detects a magnetic field generated by a magnetic field generating means and a position where it is provided to the insertion part, in the outside of the testee body.

CONSTITUTION: After an insertion part 8 of an endoscope 2 is inserted to a certain degree into the testee body such as the colon or the like, position detection of a point end constitutional part 19 is indicated by an operating means 136. Then, a hole sensor 131 is scanned in a horizontal surface by controlling a motor drive circuit 133 by a controller 135. An output of the hole sensor 131 is obtained in each position, and a position, where the output of this hole sensor 131 is obtained maximum, is obtained as a position of the point end constitutional part 19. After the position of the point end constitutional part 19 is thus detected, the insertion part 8, magnetically guided, is



inserted further into the testee body. That is, a magnetic field is generated from a magnetic force generating part 31 through the controller 135 by a command of the operating means 136.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

⑩ 日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

◎ 公開特許公報(A) 平4-8341

⑤Int. Cl.

⑤

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)1月13日

A 61 B 1/00 G 02 B 23/24 320 Z

8718-4C 7132-2K

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全8頁)

砂発明の名称 被検体内挿入装置

②特 顧 平2-109696

②出 願 平2(1990)4月25日

@発明者、竹端

柴 東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2号 オリンパス光学工業

@発明者 植田 康弘

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業

株式会社内

株式会社内

個発明者 安達 英之

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号 オリンパス光学工業

株式会社内

の出 願 人 オリンパス光学工業株

東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号

式会社

四代 理 人 弁理士 伊 藤 進

最終質に続く

明 額 書

1. 発明の名称

被検体内挿入装置

2. 特許請求の範囲

被検体内に挿入される挿入部と、前記挿入部に 設けられた磁界発生手段と、被検体外に設けられ、 前記挿入部を誘導するために前記磁界発生手段に 及ぼす磁力を発生する磁力発生手段とを備えた被 検体内挿入装置において、

被検体外に、前記磁界発生手段が発生する磁界を検出して、前記挿入部における前記磁界発生手段が設けられた位置を検出する磁界検出手段を設けたことを特徴とする被検体内挿入装置。

3. 発明の詳細な説明

〔窒糞上の利用分野〕

本発明は、挿入部を磁気的に誘導する被検体内挿入装置に関する。

[従来の技術]

近年、医療分野及び工業分野において内視鏡が広く用いられるようになった。

前記内視鏡による検査あるいは診断を行うためには、挿入部を体腔内等に挿入することが必要になる。この場合、挿入経路が屈曲している場合が多いので、挿入作業に熟練した術者でないと、挿入に時間がかかることがある。

これに対処するに、特開昭55-133237 号公報や西独特許出顧公開第1262276号等 に示されるように、内視鏡の挿入部に強磁性体あ るいは磁石を設け、この挿入部を体外から磁気的 に誘導することが提案されている。

[発明が解決しようとする課題]

ところで、挿入部を曲がりくねった被検体に挿入していくと、その挿入部の状態 (形状)を容易に知ることができない。前途のように挿入部を磁気的に誘導する内視鏡装置では、挿入部の状態の確認のためにX線等が用いられていた。

しかしながら、X級の使用は、放射線被爆の問題があり、好ましくない。

本発明は、上記事情に鑑みてなされたものであり、挿入部を磁気的に誘導する被検体内挿入装置

において、放射線被爆がなく、前記挿入部の位置 を検出することのできる被検体内挿入装置を提供 することを目的としている。

[課題を解決するための手段]

本発明の被検体内挿入装置は、被検体内に挿入される挿入部と、前記挿入部に設けられた部手入発生手段と、被検体外に設けられ、前記挿入型を誘導するために前記磁界発生手段に及ぼす磁力を発生する磁力発生手段とを備えたものにおいて、前記挿入部における前記磁界発生手段が設けられた位置を検出する磁界検出手段を設けたものである。

[作用]

本発明では、磁力発生手段と磁界発生手段との間の磁力によって挿入部が誘導される。また、磁界検出手段によって前記磁界発生手段が発生する磁界が検出され、これにより、挿入部における磁界発生手段が設けられた位置が検出される。

[実施例]

前記内視鏡2は、可携性を有する細長の挿入部8を育し、この挿入部8の後端に太幅の操作部13が設けられ、この操作部13の頂部(後端部)に接眼部4が設けられている。また、操作部13の側部からライトガイドケーブル14が延設され、このライトガイド14の先端に、前記光源装置3に若脱自在に接続されるコネクタ14aが設けられている。

第2図に示すように、前記挿入部8の先端側に は、硬性の先端構成部19が設けられ、この先端 構成部19の後方に、湾曲可能な19の先端 は、前記先端構成部19の先端 には、前記を端構成部19の が設けられている。前記 の内側には、配光レンズ15が設けられ、この が設けられている。 の内側には、配光レンズ15が設けられ、 では、配光レンズ15が設けられ、 では、前記を が設けられている。 が設けられている。 では、記光レンズ15が設けられ、 が設けられている。 では、前記を が設けられている。 では、前記様入れ、 のライトガイドケーブル14内を が設めれている。 のライトガイドケーブル14内を が設めれている。 のカイドケーブル14内を が設めれている。 で、前記が表面3内のランプ17で発光された れた照明光は、コンデンサレンズ18によって れた照明光は、コンデンサレンズ18によって 以下、図面を参照して本発明の実施例を説明する。

第1図ないし第4図は本発明の第1実施例に係り、第1図は内視鏡装置の全体を示す説明図、第2図は内視鏡で挿入部の先端部を示す断面図、第3図(a)は磁力発生装置の側面図、第3図(b)は磁力発生装置の平面図、第4図は制御装置の構成を示すブロック図である。

光されて前記ライトガイド16の入射端に入射し、このライトガイド16及び配光レンズ15を経て 前記照明窓から前方に出射されるようになってい

また、第1図に示すように、前記接眼部4に装 替されるTVカメラ5は、前記接眼レンズ26に 対向する結像レンズ27と、この結像レンズ27 の結像位置に配置された固体振像素子、例えばC CD28とを備えている。そして、前記接眼部4 に伝達された光学像は、前記結像レンズ27によってCCD28上に結像され、このCCD28によって光電変換されるようになっている。このCCD28の出力信号は、CCU6に入力されて信号処理されて映像信号に変換され、この映像信号を入力するTVモニタフに被写体像が表示されるようになっている。

また、第2図に示すように、前記先端構成部19には、フード20を取付けることができるようになっている。この先端補成部19は、磁界発生手段としての永久磁石で構成されている。永久磁石としてはサマリウムコバルト(SmCo5、Sm2Co17)、ネオジウム・鉄・ボロン系(NdFeB)等の磁力の高い希土類磁石が望ましい。

前記先婚部19に隣接する湾曲部21は、関節 駒22、22、…を互いに回動自在に連結して構 成され、上下方向とか左右方向に湾曲自在であり、 操作部13に設けた図示しない湾曲ノブを回動す ることにより、任意の方向に湾曲できるようにな

れている.

前記シャーシ32の平行に対向する上端辺には、対となるガイドレール34、34間には、該ガイドレール34、34間には、該ガイドレール34の長手方向(Xで示す。)と直交する方向(Yで示す。)に第2のガイドレール35が架設され、このガイドレール35上にステージ130がガイドレール35の長手方向Yに移動自在で取付けられている。このステージ130上には、電磁石からなる磁力発生部31及びホール素子を用いたホールセンサ131が取付けられている。

前記ステージ130は、ロータ36を介してガイドレール35に取付けられ、このロータ36はモータ37によって回転されるようになるはいるまた、前記ガイドレール35の一方の始部はロータ38及びこのモータ38で回転されるロータ39を介してガイドレール34上に載置されている。従って、モータ38を回転させてガイドレール35をガイドレール34の長手方向Xに移動できるようなっ

っている。この湾曲部21は可撓性の外被で被覆 されている。

尚、少なくとも挿入部8における先端補成部1 9とかフード20以外の構成部品、例えば関節的 22等は強力により引き付けられない非磁性体 (アルミニウム、網系合金等)で構成されている。 第1四は、前記内視鏡2を患者9の大腸に挿入 している機子を示す。

制記患者9が水平に載置されるペッド10は木製等、非磁性材料で構成されている。

このベッド10の下側には、磁力発生装置11 が設けられている。この磁力発生装置11は、水 平面上を移動可能な磁力発生部31とホールセン サ131とを備えている。

この磁力発生装置11の構成を第3図(a)及び(b)を参照して説明する。

上部側が閉口するシャーシ32内の底部には、 磁力発生部11からの磁力発生用、ホールセンサ 131での磁界検出用、及び磁力発生部31及び ホールセンサ131の移動用の電源33が収納さ

ている.

尚、前記ロータ36、39をそれぞれ回転駆動するモータ37、38としては、磁力の影響を受けない超音波モータが好ましい。前記モータ37、38は、ケーブル40を介して接続された制御装置12によってその回転(正転、逆転)及び停止等が制御されるようになっている。このようにして、磁力発生部31及びホールセンサ131は、水平面内の任意の位置に移動設定できるようになっている。

次に、第4図を参照して、前記制御装置12の 構成について説明する。

制御装置12は、前記モータ37,38を駆動するモータ駆動回路133と、前記ホールセンサ131の出力と前記モータ27,28に取付けられたエンコーダ132の出力とを入力して、先端根成部19の位置を検出する位置検出部134と、磁力発生部31及びホールセンサ131の位置を指示する操作手段136からの信号と前記エンコーダ132の出力を入力すると共に、前記モー

夕昭動回路133、位置検出部134及び盛力発 生部31を制御するコントローラ135とを備え ている。前記コントローラ135は、操作手段1 36によって指示された位置に磁力発生部31及 びホールセンサ131が来るように、モータ駆動 回路133を介してモータ37、38を駆動する ようになっている。前記磁力発生部31及びホー ルセンサ131の位置は、エンコーダ132の出 力から求められるようになっている。また、操作 手段136によって先端構成部19の位置検出が **杓示されると、コントローラ135はモータ騒動** 回路133を制御して、ホールセンサ131を水 平面内で走査するようになっている。そして、位 置検出部134にて、エンコーダ132の出力に よって求められる各位置に対応してホールセンサ 131の出力が求められ、このホールセンサ13 1の出力が最大となる位置が先端構成部19の位 置として求められるようになっている。

次に、以上のように構成された本実施例の作用について説明する。

このようにして先端構成都19を大腸等の被検体の深部側に挿入できる。

尚、モータ37、38を回転させることにより、ステージ130をガイドレール35の長手方向Yに移動させ、ガイドレール35をガイドレール34の長手方向Xに移動させることによって、前記破力発生部31及びホールセンサ131を水平面上の任意の位置に移動することができる。

尚、前記磁力発生部31の移動による挿入部8の磁気的誘導中に先端部本体19の位置を見失ったときには、磁力発生部31からの磁界の発生を停止し、ホールセンサ131を走査して先端構成部19の位置を検出する。

尚、先端構成部19を永久磁石で形成する代り に、コード20を永久磁石で形成しても良い。

このように本実施例によれば、大腸のような別 曲した部位への挿入部8の挿入が容易となると共 に、放射線被爆がなく挿入部8の位置を検出する ことができる。

また、磁気的誘導のための永久磁石(先端構成

まず、内視鏡2の挿入部8を大脳等の被検体内にある程度挿入した後、操作手段136によって 先端構成部19の位置検出を指示する。すると、 コントローラ135がモータ駆動回路133を解 御して、ホールセンサ131が水平面内で走査される。そして、各位置でのホールセンサ131の出力が最大となる位置が先端構成部19の位置として 来められる。

このように先端構成部19の位置が検出された 後、挿入部8を磁気的に誘導して、被検体体の に挿入していく。すなわち、操作手段136の指示によりコントローラ135を介して融力免生の まりコントローラ135を介して融力の の数字を発生させ、この職力を発生させ、 永久磁気の力を発生させ、は、 の本のは破引力を発生させると共に、 破力を発生させると共に、 破力を発生させると共に、 の本のはである。する1に引き付けられる ので、 先端構成部19は破力発生部31に引き ので、 先端構成部19は破力発生部31に分あ るので、 先端構成部19は破力発生部31に分あ るので、 先端構成部19は破力発生部31に分る。

部 1.9)が、位置検出にも用いられるため、挿入 部 8 の先増部が必要以上に大型化することがない。

また、前記磁力発生部31は、先端構成部19 を、被検体内の壁面を密動するようにして引き寄せることのできる位置に移動自在にしているので、 小型の電磁石等で構成できる。

また、内視鏡側は、先端構成部19自体または この先端構成部19に装着されるフード20を永 久磁石で構成することにより、挿入部8の外径を 殆ど太くしなくて済み、患者に与える苦痛を軽減 できる。

第5 図及び第6 図は本発明の第2 実施例に係り、 第5 図は内視鏡装置の全体を示す説明図、第6 図 はホールセンサユニットを示す説明図である。

取り図に示すように、本実施例では、ステージ 130上にホールセンサ131を設ける代りに、 ベッド10内にホールセンサユニット138を組 み込んでいる。このホールセンサユニット138 は、第6図に示すように、マトリックス状に配列 された多数のホールセンサ131を有している。 前記各ホールセンサ131の出力は、第4図の位置検出部134に入力され、この位置検出部1 34にて先端構成部19の位置が検出される。尚、本実施例では、前記位置検出部134にはエンコーダ132の出力は入力されない。

本実施例によれば、ホールセンサ131を機械 的に走査しないので、短時間で、先曜構成部19 の位置を検出することができる。

また、磁力発生部31から磁界を発生させて挿 入部8を磁気的に誘導しているときに、各ホール センサ131にて磁界を測定することにより、磁 場(磁界)の分布を知ることができる。

その他の構成、作用及び効果は第1実施例と同様である。

第7図は本発明の第3実施例における内視鏡の 挿入部の先端部を示す断面図である。

本実施例における内模鏡2は、挿入部8内に処置具チャンネル140が設けられている。そして、 先端構成部19やフード20を永久磁石で構成す る代りに、前記処置具チャンネル140内に、先

本実施例における内視鏡2は、第3実施例と同様に、挿入部8内に処置具チャンネル140が設けられている。そして、前記処置具チャンネル140内に磁性流に、前記処置具チャンネル140内に磁性流体に、前記処置具チャンネル140内に磁性流体に、前記処置具チャンネル140内に磁性流体に、前記処置具チャンネル145としては、永久磁石の粉を含むものを用い、所定の方向の磁界が発生されるようにする。

本実施例によれば、前記磁性液体145の位置、 すなわち処置具チャンネル140の位置を、第1 または第2実施例と同様にしてホールセンサ13 1によって検出することにより、被検体内での検 入部8の形状を知ることができる。

その他の構成、作用及び効果は第1または第2 実施例と同様である。

第9因は本発明の第5実施例におけるカアセル型内視鏡及びその制御装置を示す説明図である。

カプセル型内視鏡150は、前端部及び後端部が環面状に形成された円柱状のカプセル本体15 1を有している。このカプセル本体151の前端 畑都に永久磁石142を設けたプローブ141を 挿入するようにしている。

本実施例では、前記プローブ141の処置具チャンネル140に対する挿入量を変えることにより、永久磁石142の位置を任意に変更できる。 従って、永久磁石142の位置を変えて各位置での永久磁石142の位置を、第1または第2実施例と同様にしてホールセンサ131によって検出することにより、被検体内での挿入部8の形状を知ることができる。

また、本実施例よれば、処置具チャンネルを有する通常の内視鏡でも、その処置具チャンネル内に前記プローブ141を押入部8の先端まで挿入しておき、前記永久磁石142を外部磁界で移動・ 誘導して、挿入部8を磁気的に誘導することができる

その他の構成、作用及び効果は第1または第2 実験例と同様である。

第8団は本発明の第4実施例における内視鎖の 挿入部の先蟬部を示す断団図である。

面の中央部には、観察窓が設けられ、この観察窓ののの側に対物レンズ152が設けられ、CCDの間では、変変のではは、変変のではは、変変のではは、変変のではは、変変のではは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変のでは、変変をできる。は、変変を変変をできるでは、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるが、変変をできるができるが、変変をできると、変変をできるには、変変をできると、変変をできると、変変をできると、変変をできると、変変をできるというな変をできるというでは、変変をできるというな変をできるというでは、変変をできるというでは、変変をできるというでは、変変をできるというでは、変変をできるというでは、できな変をできるというでは、な変をできるというできるというできないる。

育配制御装置160は、前記カプセル型内視鎖150の送受信部157との間で、無機または有線で、信号の送受信を行う送受信部161と、前記送受信部161、157を介して、カプセル型内視鏡150に対して各種の指令信号を送る操作

手段162と、前記送受信部161を介して入力されるCCD153の出力信号を信号処理して映像信号に変換する信号処理回路163とを備えている。そして、前記信号処理回路163からの映像信号が、TVモニタ7に入力され、このTVモニタ7に、カプセル型内視鏡150で撮像した被写体像が表示される。

また、図示しないが、第1または第2実施例と 同様の磁力発生装置11及が制備装置12やホールセンサユニット138等が設けられている。

本実施例では、第1または第2実施例と同様に、磁力発生部31から磁界を発生させて、この磁力発生部31とカアセル型内視鏡150の永久磁石159との間に磁力を発生させ、磁力発生部31を移動させてカアセル型内視鏡150を誘導する。また、ホールセンサ131によって永久磁石159の位置を検出する。

尚、カプセル本体 1 5 1 内に、前記対物レンズ 1 5 2 , C C D 1 5 3 , L E D 1 5 4 等の観察に

検体外に、挿入部に設けられた磁界発生手段が発生する磁界を検出して挿入部における磁界発生手段が設けられた位置を検出する磁界検出手段を設けたので、放射線被爆がなく、挿入部の位置を検出することができるという効果がある。

4. 図面の簡単な説明

第1 図は本発明の第1 実施例に係第 1 図は内視鏡装置の全体を発明図、第 2 図は内視鏡装置の先端のの 2 図は内視鏡をあの 3 図はの 4 のに 5 必要な要素に代えて、p H センサや温度センサ等のセンサを設け、胃内p H , 腸内p H , 温度等を検出するようにしても良い。また、カプセル本体151内に、腸液等を採取するための採取手段や能薬手段を設けても良い。

その他の構成、作用及び効果は第1または第2 実施例と同様である。

尚、本発明は、上記各実施例に限定されず、例 えば、内視鏡2の挿入部8やカプセル型内視鏡1 50に設けられる磁界発生手段は、永久磁石では なく、電磁石でも良い。

また、磁界検出手段は、ホール素子を用いたものに限らず、磁気抵抗素子等を用いても良い。

また、本発明は、押入部の先端部に固体機像案 子を設けた電子内視盤にも適用することができる。

また、本発明は、内視鏡に限らずカテーテルに も適用することができる。

[発明の効果]

以上説明したように本発明によれば、挿入部を 磁気的に誘導する被検体内挿入装置において、被

1 … 内視鏡装置

2 … 内视频

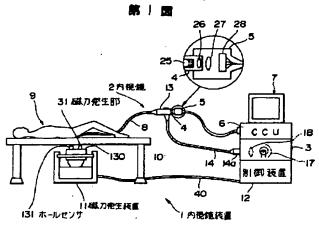
19…先端構成部31…磁力発生部

1 1 … 磁力発生装置

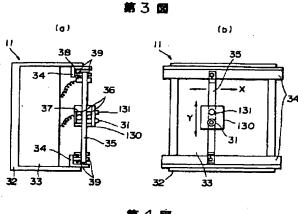
131…ホールセンサ

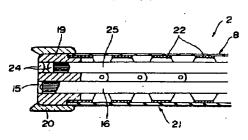
代理人 弁理士 伊 艓

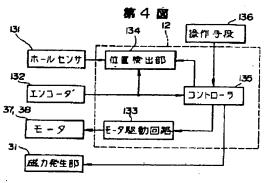
特開平4-8341 (ア)

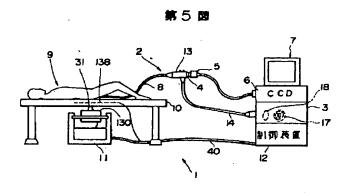


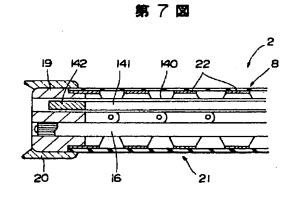
第2回

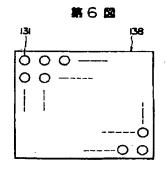


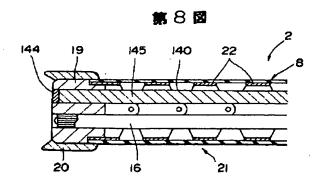




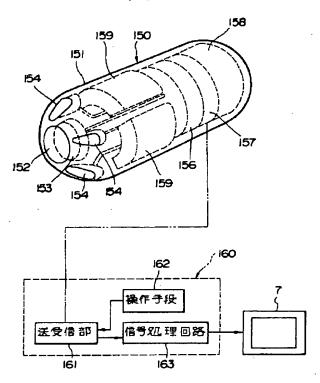












第1頁の続き								
@発	明	者	山		達	也	東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2 号	オリンパス光学工業
<i>∞</i> ×	88	.:12.	et-	++	53701	pp	株式会社内	. L. 11 a
個発	明	49	中	村	· 60	明	東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2 号	オリンパス光子工業
⇔ ≈	88	-tr.	_	= m			株式会社内	1 11 5
@発	明	者	л	反 田	1E		東京都渋谷区幡ケ谷 2 丁目43番 2 号 株式会社内	オリンハス光子工業
⑫発	明	者	林		Œ	明	東京都渋谷区幡ケ谷2丁目43番2号	オリンパス光学工業
•							株式会社内	·